

# \_ INSTRUCCIONES DE INSTALACIÓN



# ( (

# **FUNCIONES**

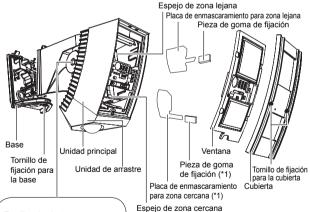
- \* Sistema de detección PIR inteligente
- Detección de temperatura ambiente e iluminancia para una gestión de sensibilidad automática
- Algoritmo de detección avanzada
- Tres piro elementos duales con apantallamiento conductivo doble patentado para la zona principal
- \* Detector de zona de arrastre (piro elementos dobles duales)
- \* Funciones antivandalismo
  - Función antirrotación con acelerómetro de 3 ejes
  - Función antienmascaramiento con fotohaz
  - Carcasa de policarbonato reforzada
  - Altura máxima de instalación de 4 m (13 ft.)
- Selector de sensibilidad independiente para zonas de arrastre/ cercanas/lejanas
- Selector de lógica de detección
- \* Selector de gama de detección
- \* Salidas N.C y N.O independientes
- \* Tiempo de intervalo de alarma ajustable

# **REDWALL-V**



- : PIR inteligente sintetizado con zona de arrastre
  - SIP-3020/5
  - SIP-4010/5
  - SIP-404/5

# 1 IDENTIFICACIÓN DE PIEZAS





\*1: No se utiliza en los modelos SIP-4010/5 y SIP-404/5.

# NOTAS DE INSTALACIÓN Y MANTENIMIENTO

# Advertencia

Nunca repare o modifique el producto

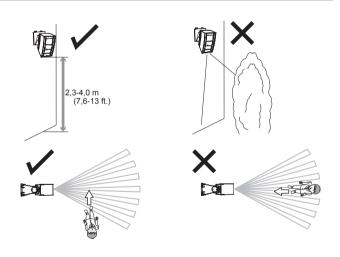


Sujete la unidad principal fuertemente cuando instale o realice tareas de mantenimiento. Si retira las manos de la unidad principal cuando los cables están conectados, la unidad principal puede caer y romper los cables de conexión, así como dañarse la placa de circuitos.



Precaución
Verifique que la
alimentación está
desconectada antes
de conectar los
cables.

# SUGERENCIAS DE INSTALACIÓN

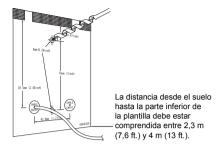


Monte el detector de forma que la mayoría del flujo de tráfico pase por el patrón de detección.

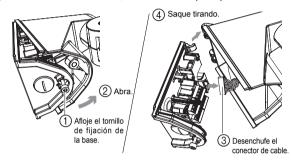
# INSTALACIÓN Y AJUSTE DEL ÁNGULO

# 3-1 Montaje en pared

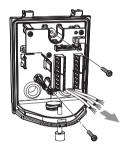
(1) Coloque la plantilla de papel (un accesorio) sobre la pared y taladre un orificio de montaje de 6 mm de diámetro y un orificio de cableado. Inserte el tornillo de anclaje (un accesorio) en el orificio de montaje de la placa.



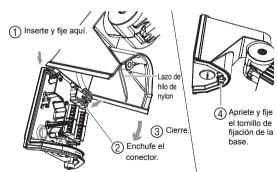
(2) Utilizando una llave Allen, retire la unidad principal de la base.



(3) Taladre a través del casquillo del orificio de cableado, pase el cable por el orificio y fije la base a la pared.



- (4) Conecte el cable al bloque de terminales (consulte el Paso 3-3).
- (5) Monte la unidad principal sobre la base.



### Precauciones>>

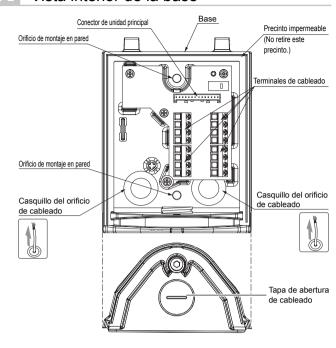
Cuando monte la unidad principal, asegúrese de no trabar el lazo de hilo de nylon. Del mismo modo, asegúrese de no pillarse los dedos.

(6) Compruebe que los diversos ajustes y operaciones son correctos.

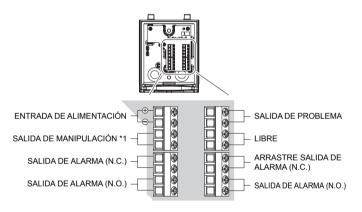
# Precaución>>

Cuando el testigo rojo parpadea después de conectar la alimentación, significa que el sistema se está calentando. Espere aproximadamente 60 segundos.

# 3-2 Vista interior de la base



# 3-3 CABLEADO



\*1: Terminales de MANIPULACIÓN que han de conectarse a un bucle de supervisión de 24 horas.

Nombre	Función			
SALIDA DE PROBLEMA	Se utiliza para la señal antienmascaramiento. Al colocar un objeto cerca de la superficie del objetivo durante un período superior a 20 segundos (aprox.), se activará el circuito IR antienmascaramiento y se generará una señal de problema.			
	Se detecta cuando se abre la cubierta.			
	Se detecta cuando se retira la unidad principal de su base.			
SÁLIDA DE MANIPULACIÓN	Antirrotación: Se ha detectado daños en la unidad principal. Cuando el interruptor de encendido del sistema se activa con la cubierta cerrada, se determinará y almacenará la posición de montaje de la unidad principal en memoria después de aproximadamente 10 segundos. A continuación, si la unidad principal recibe un impacto en dirección horizontal o vertical y si la posición de la unidad principal ha cambiado, se detectarán daños en la unidad principal. Sin embargo, si retira la cubierta con la alimentación del sistema encendida y si la cierra de nuevo después de corregir la posición de la unidad principal, se almacenará en memoria la nueva posición de la unidad principal después de aproximadamente 10 segundos.			

Los cables de alimentación no deben exceder las siguientes longitudes.

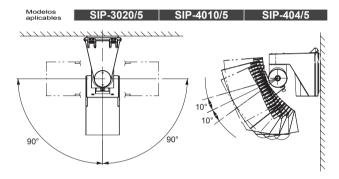
TAMAÑO	SIP-3020/5, SIP-4010/5, SIP-404/5				
DEL CABLE	12 VCC	14 VCC	24 VCA		
0,33 mm <sup>2</sup>	480	640	1370		
(AWG22)	(1570)	(2100)	(4490)		
0,52 mm <sup>2</sup>	760	1010	2160		
(AWG20)	(2490)	(3310)	(7090)		
0,83 mm <sup>2</sup>	1210	1610	3450		
(AWG18)	(3970)	(5280)	(11320)		

m (pies)

# CONFIGURACIÓN DE LA ZONA DE DETECCIÓN

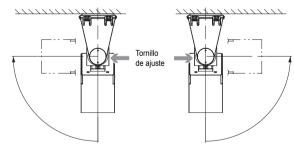
Puede ajustar la zona de detección en 90 grados en dirección horizontal y en 10 grados en dirección vertical.

Corrija el ángulo de detección vertical según la altura de montaje de la unidad del sensor.



### Precauciones>>

Para girar la unidad principal en sentido antihorario, afloje el tornillo de ajuste del lado derecho. Para girar la unidad principal en sentido horario, afloje el tornillo de ajuste del lado izquierdo. Si no lo hace así, encontrará dificultad para apretar o no podrá apretar el tornillo de ajuste cuando fije la unidad principal.

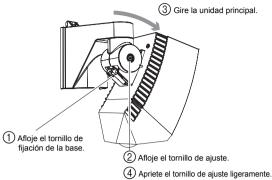


Para girar la unidad en sentido antihorario

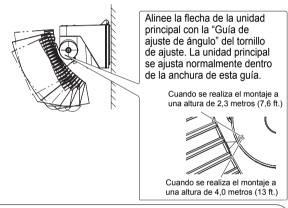
Para girar la unidad en sentido horario

# 4-1 CONFIGURACIÓN DE LA ZONA DE DETECCIÓN PRINCIPAL

(1) Ajuste el ángulo de la unidad principal en dirección horizontal de modo que pueda cubrir la zona de detección que desee.



(2) Ajuste el ángulo de la unidad principal en dirección vertical de modo que pueda cubrir la zona de detección que desee.



### Precauciones>>

Si la pared de montaje está en ángulo, la flecha de la unidad principal puede superar el límite superior e inferior de la "Guía de ajuste de ángulo". Compruebe siempre esto utilizando el visor de zona o el controlador de movimiento. Si la zona de detección está demasiado alta o demasiado baja, puede que se detecte un objeto fuera de la zona de detección o que se produzca una detección incorrecta de objetos.

(3) Retire la cubierta.

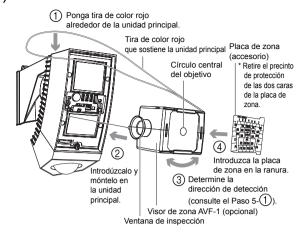


Sujete las cabezas de ambos tornillos de fijación de la cubierta con los dedos y tire hacia abajo para retirar la sección inferior de la cubierta de la unidad principal.

# Precauciones>>

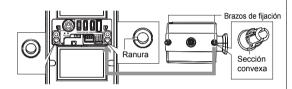
Para evitar la caída de la cubierta, ésta se sujeta a la unidad principal con un lazo de hilo de nylon. No tire de la cubierta empleando una fuerza excesiva.

# (4) Monte el visor de zona.

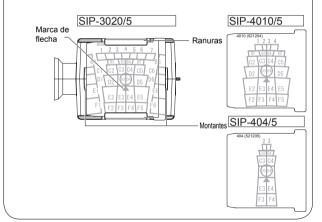


### Sugerencias de montaje>>

 Acople la sección convexa de los brazos de fijación del visor de zona a las ranuras de la unidad principal e introduzca y monte los brazos.

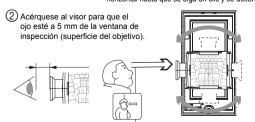


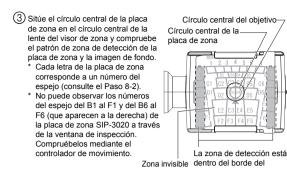
- Monte la placa de zona de modo que en la sección central de la placa haya una flecha hacia arriba y que pueda verse la superficie de letras.
- Întroduzca la placa de zona en las ranuras de la parte superior e inferior del visor de zona hasta que la placa se detenga en los montantes.

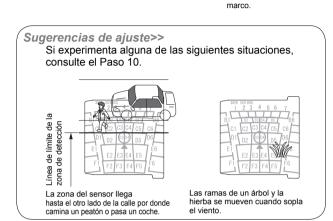


(5) Realice un ajuste de precisión en el ángulo de la unidad principal en sentido vertical y horizontal mediante la observación de la zona objetivo a través del visor de zona.

 Para cambiar la dirección de la ventana de inspección, gire el visor de zona en una dirección horizontal hasta que se oiga un clic y se detenga.

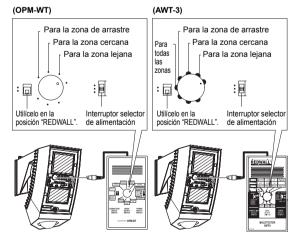






### Precauciones>>

- El visor de zona es una herramienta de apoyo para el ajuste de la zona de detección.
- Después de ajustar la zona de detección mediante el visor de zona, compruebe siempre la zona mediante el controlador de movimiento.
- No mire nunca al sol directamente a través del visor de zona. Después de utilizar el visor de zona, guárdelo alejado de la luz directa del sol.
- Después de utilizar el visor de zona, guárdelo alejado de la luz directa del sol.
- (6) Apriete fuertemente el tornillo de ajuste que ha aflojado.
- (7) Conecte el contr olador de movimiento (opcional) a la unidad del sensor y compruebe que la zona de detección es correcta.

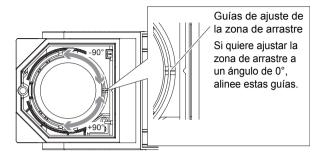


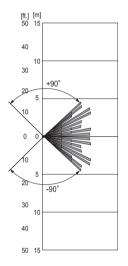
- Cuando el interruptor selector de alimentación se coloque en la posición "POWER SUPPLY FROM SENSOR" después de enchufar el cable al conector del controlador de movimiento, se oirá un pitido continuo.
- ② Cuando un peatón entre por primera vez en la zona de detección, sonarán pitidos fuertes y débiles de manera alterna
- ③ Cuando se detecte la totalidad del cuerpo de un peatón, sonará un pitido fuerte continuamente.

# 4-2 AJUSTE DE LA ZONA DE ARRASTRE

(1) Ajuste horizontal de la zona de arrastre

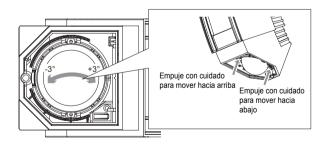
La zona de detección de la zona de arrastre puede ajustarse horizontalmente entre -90° y 90°.

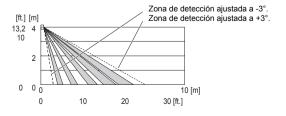




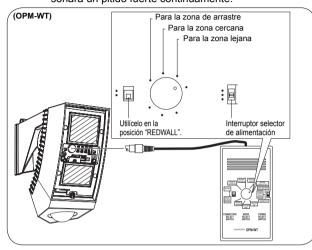
# (2) Ajuste vertical de la zona de arrastre

La zona de detección de la zona de arrastre puede ajustarse verticalmente entre -3° y 3°.





- (3) Conecte el contr olador de movimiento (opcional) a la unidad del sensor y compruebe que la zona de detección es correcta.
  - ① Cuando el interruptor selector de alimentación se coloque en la posición "POWER SUPPLY FROM SENSOR" después de enchufar el cable al conector del controlador de movimiento, se oirá un pitido continuo.
  - ② Cuando un peatón entre por primera vez en la zona de detección, sonarán pitidos fuertes y débiles de manera alterna.
  - ③ Cuando se detecte la totalidad del cuerpo de un peatón, sonará un pitido fuerte continuamente.



### Precauciones>>

Cuando compruebe la zona de detección, tenga cuidado de no cubrir la zona sombreada de la ventana con el controlador de movimiento o su cable. Si los rayos infrarrojos del sensor están parcialmente apantallados, la sensibilidad de detección disminuirá y puede que falle el funcionamiento de detección.

# Si es difícil detectar un objeto>>

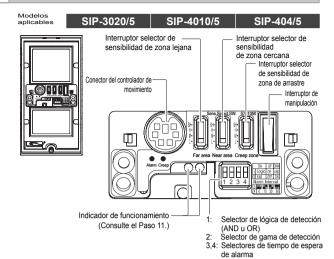
- Coloque el interruptor de lógica de detección en la posición "OR" (consulte el Paso 5-2).
   Si el sensor funciona correctamente al completar la prueba de movimiento, vuelva a colocar el interruptor de lógica en la posición "AND".
- 2. Ajuste el interruptor de sensibilidad del sensor (consulte el Paso 5-1).

# Para enmascarar la zona de detección>>

Zona de detección	Cómo enmascarar la zona	Referencia
Zona	Utilice el interruptor.	5-3
lejana	Utilice la placa de enmascaramiento (montada en la unidad principal).	Paso 7
Zona cercana	Utilice la placa de enmascaramiento (montada en la unidad principal).	8-1
	Fije el precinto de enmascaramiento (accesorio) a la superficie del espejo de zona.	8-2

· La zona de arrastre no se puede enmascarar.

# 5 CONFIGURACIÓN DE FUNCIONES



#### Precauciones>>

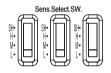
Si el testigo rojo sigue parpadeando durante aprox. 60 segundos después del encendido, apague el dispositivo y vuelva a encenderlo.

# 5-1 Interruptor selector de sensibilidad para zona lejana, cercana y de arrastre

Modelos aplicables

SIP-3020/5	SIP-4010/5	SIP-404/5

Puede cambiar la sensibilidad para la detección de zona lejana, cercana y de arrastre independientemente.



Far	area	Near	area	Creep	zone

POSICIÓN DEL SELECTOR	FUNCIÓN
SH	Apto para lugares que requieren un nivel de sensibilidad superior a "H"
Н	Apto para lugares que requieren un nivel de sensibilidad superior a "M"
M (valor predeterminado de fábrica)	Apto para aplicaciones estándar
L	Apto para zonas hostiles y estrechas

# 5-2 Interruptor selector de lógica de detección Interruptor DIP 1

Modelo

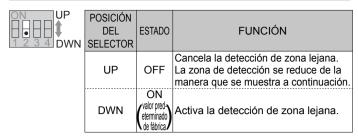
# SIP-3020/5 SIP-4010/5 SIP-404/5

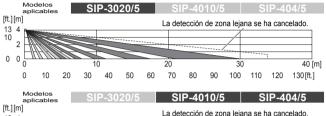
La zona de detección de SIP-3020/5, SIP-4010/5 y SIP-404/5 consta de dos tipos de zonas de detección planas constituidas de una manera alternativa por dos pares de piro elementos, para las zonas cercana y de arrastre.



POSICIÓN DEL SELECTOR	ESTADO	FUNCIÓN
UP	OR (valor pred- eterminado de fábrica)	Se reproduce una señal del sensor cuando se detecta un objeto en una de las dos zonas de detección. * Utilice este modo cuando ajuste la zona de detección. Cambie al modo AND cuando termine el ajuste de la zona de detección.
DWN	AND	Utilice este modo para reducir los casos de detección incorrecta de objetos. Sólo se reproduce una señal del sensor cuando se detecta un objeto en las dos zonas de detección. Si varios objetos están bloqueando varias zonas de detección, utilice el modo OR.

# 5-3 Interruptor selector de gama de detección Interruptor DIP 2





#### La detección de zona lejana se ha cancelado 13 10 2 0 0 10 20 30 40 [m] 0 10 20 30 40 50 60 70 80 90 100 110 120 130 [ft.]

# Precauciones>>

Si cancela la detección de zona lejana, la distancia de detección se limitará aproximadamente a 20 metros (65 ft.). Asegúrese de reajustar y comprobar la zona de detección mediante el visor de zona y el controlador de movimiento.

# Interruptor de intervalo de alarma Interruptor DIP 3-4

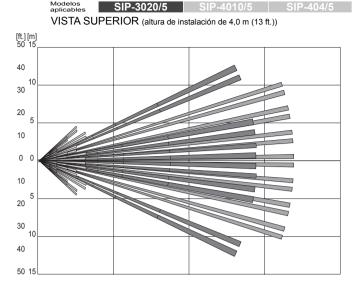
Modelos aplicables SIP-3020/5 SIP-4010/5 SIP-404/5

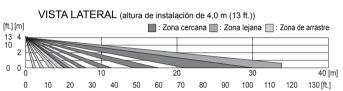
Puede establecer un intervalo (4 tiempos diferentes) para suspender la señal de alarma. Por ejemplo, si establece este intervalo como 30 segundos, no se reproducirán más señales de alarma durante 30 segundos después de la primera señal de alarma. Si no se detectan peatones durante más de 30 segundos, el sistema volverá al modo en espera. A continuación, cuando se detecte un peatón, se reproducirá la señal de alarma.

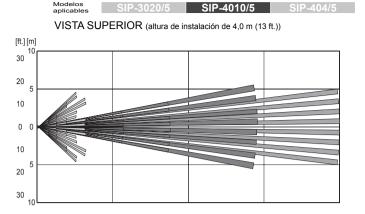
POSICIÓN DEL SELECTOR 1234 15 seg 30 seg 60 seg

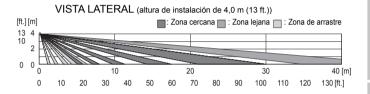
# ZONA DE DETECCIÓN

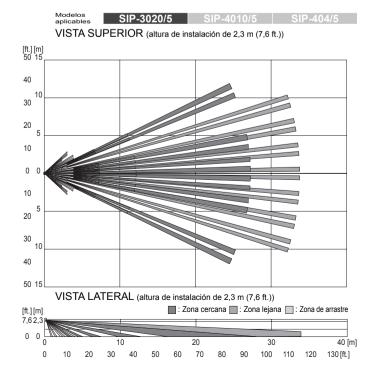
6

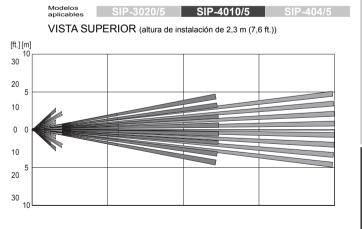


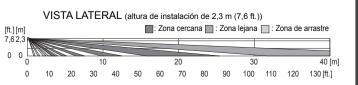












 Modelos aplicables
 SIP-3020/5
 SIP-4010/5
 SIP-404/5

VISTA SUPERIOR (altura de instalación de 4,0 m (13 ft.))

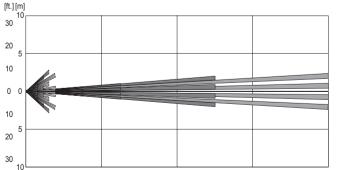
[ft.] [m]
30

20
5
10
20
5
30

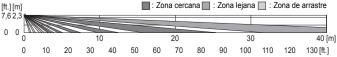
#### 

Modelos | SIP-3020/5 | SIP-4010/5 | SIP-404/5

# VISTA SUPERIOR (altura de instalación de 2,3 m (7,6 ft.))



# VISTA LATERAL (altura de instalación de 2,3 m (7,6 ft.)) ■: Zona cercana = : Zona lejana = : Zona de arrastre



# ENMASCARAMIENTO DEL SENSOR DE ZONA LEJANA

El espejo de zona lejana montado en la unidad principal tiene 2 placas de enmascaramiento lejanas; una en el lado derecho de este espejo y la otra en el lado izquierdo. Puede enmascarar la zona de detección cambiando la posición de estas placas de enmascaramiento.

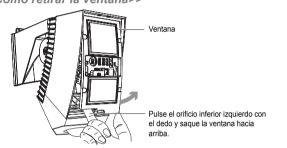
#### Precauciones>>

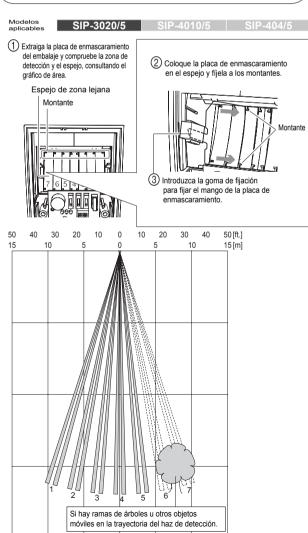
- Sólo puede enmascarar la zona de detección desde su parte exterior hacia su parte interior mediante las placas de enmascaramiento. No puede enmascarar sólo la zona de detección interior.
- Sin embargo, si sólo necesita enmascarar la zona de detección interior, utilice el espacio en blanco (margen) del precinto de enmascaramiento de zona cercana (accesorio) para el enmascaramiento. Fije el precinto y enmascare todos los espejos que necesite apantallar.

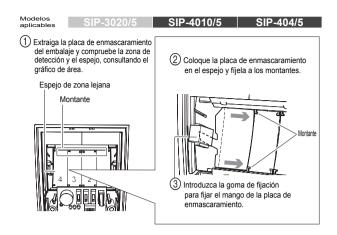
# Precauciones>>

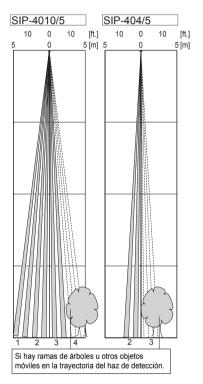
- Para evitar la caída de la ventana, ésta se sujeta a la unidad principal con un lazo de hilo de nylon. No tire de la ventana empleando una fuerza excesiva.
- Después de enmascarar las zonas de detección, monte la ventana y coloque el lazo de hilo de nylon sobrante dentro de la unidad principal.

Cómo retirar la ventana>>









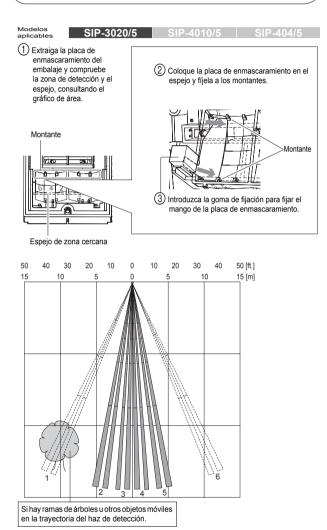
# ENMASCARAMIENTO DEL SENSOR DE ZONA CERCANA

# 8-1 Ocultación de las zonas de detección con las placas de enmascaramiento

El espejo de zona cercana montado en la unidad principal tiene 2 placas de enmascaramiento lejanas; una en el lado derecho de este espejo y la otra en el lado izquierdo de este espejo. Puede enmascarar la zona de detección cambiando la posición de estas placas de enmascaramiento.

# Precauciones>>

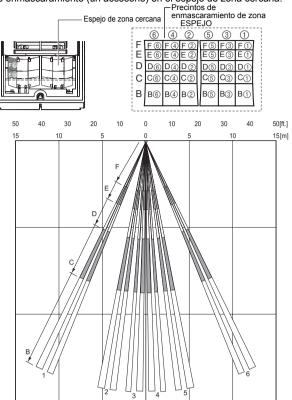
Puede enmascarar sólo las zonas de detección exteriores; éstas son la 1 y la 6. Utilice los precintos de enmascaramiento (accesorios) para enmascarar otras zonas de detección (consulte el Paso 8-2).

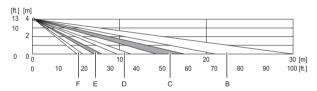


# PROCEDIMIENTO DE FINALIZACIÓN

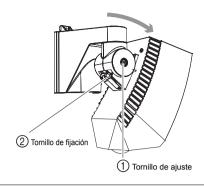
# Ocultación de las zonas de detección con los precintos de enmascaramiento

Con las pinzas (un accesorio), coloque cuidadosamente los precintos de enmascaramiento (un accesorio) en el espejo de zona cercana.





Una vez haya ajustado todos los elementos del sensor, apriete todos los tornillos de ajuste que haya aflojado. Finalmente, apriete los tornillos de fijación inferiores.



# Precauciones>>

- · Si necesita volver a ajustar la zona de detección, asegúrese que afloja el tornillo de fijación. Si intenta mover la unidad principal sin aflojar el tornillo de fijación, puede dañar la unidad principal.
- Al instalar la cubierta, coloque el lazo de hilo de nylon sobrante dentro de la unidad principal. Si el hilo queda atrapado entre la ventana y la cubierta, el agua de lluvia puede acabar entrando en la unidad principal.
- (2) Instale la cubierta.

# 10 PRUEBA DE FUNCIONAMIENTO

# 10-1 Si hay una calle con gente caminando o coches circulando en la zona de detección

#### Notas>>

Reduzca la zona de detección para que no enfoque una calle.

- (1) Compruebe que la flecha de la unidad principal se encuentra dentro del intervalo de la "Guía de ajuste de ángulo" del tornillo de ajuste.
- (2) Con el visor de zona, compruebe que la zona de detección no cubre la calle.
- (3) Si la zona de detección enfoca una calle, corrija el ángulo vertical de la unidad principal. Proceda con cuidado, de forma que la flecha no se aleje mucho de la posición de la "Guía de ajuste de ángulo".

Si la flecha se mueve excesivamente de la posición "Guía de ajuste de ángulo":

Enmascare la zona de detección de zona lejana con la placa de enmascaramiento o con el interruptor de enmascaramiento de zona lejana. Es posible que también necesite enmascarar la zona de detección de zona cercana según las condiciones de instalación específicas del sensor (consulte los pasos 5 y 8).

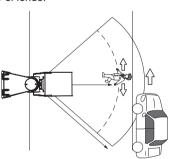
(4) Si una persona o un coche pasa por la calle, compruebe la zona de detección con el controlador de movimiento.

#### Notas>>

No puede instalar y utilizar el visor de zona y el controlador de movimiento de forma simultánea.

# Precauciones>>

La zona de detección se puede aumentar su existe una gran diferencia de temperatura entre el objeto que se mueve y el fondo.



# Precauciones>>

Una fuente de calor más allá de la zona de detección puede causar una falsa alarma, debido al reflejo del calor en el fondo. Algunos ejemplos de tipos de superficies que reflejan la temperatura son agua (charcos), asfalto mojado, superficies lisas cementadas y carreteras asfaltadas. Si la fuente de calor es fuerte y/o el índice de refracción es alto, la distancia de detección será mayor de la necesaria y se pueden detectar objetos no deseados más allá de la zona objetivo. Por ello, seleccione la posición del intervalo de detección de acuerdo con las condiciones del entorno de la instalación.



# 10-2 Si se detectan ramas de árboles o briznas de hierba Cuando pasan por la zona de detección

#### Notas>>

Ajuste la zona de detección de forma que no enfoque ramas de árbol o hierba que se pueda mover con el viento.

- Compruebe que la flecha de la unidad principal se encuentra dentro del intervalo de la "Guía de ajuste de ángulo" del tornillo de ajuste.
- (2) Con el visor de zona, compruebe que la zona de detección no enfoca ramas de árboles o hierba que se pueda mover con el viento.
- (3) Utilice el controlador de movimiento para detectar posibles cambios de nivel de sonido si no hay una actividad aparente en la zona de detección.

  Ajuste la zona de detección para que no enfoque a las zonas que no se desea cubrir.



Si el nivel de sonido cambia, parte de la zona de detección debe estar activada (por ejemplo, un objeto se está moviendo).

- (4) Utilice el controlador de movimiento y busque la parte de la zona de detección que está activada. Cambie la posición del interruptor del selector del controlador de movimiento y determine si la parte activada de la zona de detección se encuentra lejos o cerca.
- (5) Con el visor de zona, busque la zona de detección activa.
- (6) Enmascare la zona de detección activada. Para ello, enmascare la zona con las placas o precintos de enmascaramiento. También puede enmascarar la zona con el interruptor de enmascaramiento de zona lejana (consulte los pasos 5, 7 y 8). La zona de arrastre no se puede enmascarar. Vuelva a ajustar la zona de detección (consulte el Paso 4-2).
- (7) Utilice el controlador de movimiento para detectar posibles cambios de nivel de sonido. Si el nivel de sonido no cambia excesivamente, puede dar por finalizado el procedimiento de ajuste.

# Notas>>

No puede instalar y utilizar el visor de zona y el controlador de movimiento de forma simultánea.

# 11 ESTADO DEL TESTIGO

### Precauciones>>

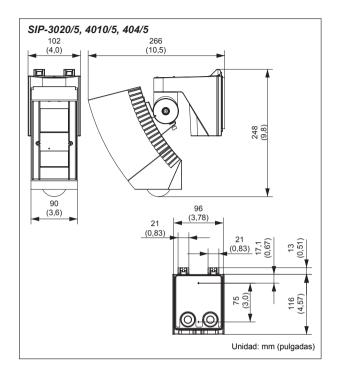
Si el testigo rojo sigue parpadeando durante aprox. 60 segundos después del encendido, apague el dispositivo y vuelva a encenderlo.

Indicador de funcionamiento de zona de arrastre - Testigo rojo
Indicador de funcionamiento de zona lejana/cercana - Testigo rojo

Estado del detector	Estado del testigo
Durante el encendido	Parpadea.
En espera	Desactivado.
En detección (en zona lejana/cercana)	Encendido.
En detección (en zona de arrastre)	Encendido.

Modelos aplicables	SIP-302	0/5 SIP-	4010/5	SIP-404/5
aplicables	011 002	575   5H	1010/0	011 10 170
Modelo		SIP-3020/5	SIP-4010/5	SIP-404/5
Método de detección			nfrarrojo pasiv	
Cobertura (Zona principal)			40 x 10 m (130 x 33 ft.)	
Cobertura (Zona de arrastre)		3 x 5 m (10 x 17 ft.) a 2,3 m (7,6 ft.) de altura 6 x 9 m (20 x 30 ft.) a 4 m (13 ft.) de altura		
Número	Zona	Ángulo de dete	,	_
de zonas de	principal Zona de	74 zonas	48 zonas	24 zonas
detección	arrastre		36 zonas	
Altura de i	nstalación	2,3	a 4 m (7,6 a 1	3 ft.)
Alimen	tación		11 - 16 VCC 22 - 26 VCA	
	Con unidad de calentamiento opcional		22 - 26 VCA	
Consu	mo de		nA máx. (12 V nA máx. (24 V	
	Con unidad de calentamiento opcional	415	mA máx. (24 \	/CA)
Indicador de	Alarma lejana y Alarma cercana	Testigo rojo		
funcionamiento	Alarma de zona de arrastre		Testigo rojo	
Periodo d		Aprox. 2 segundos		
Period calenta		Aprox. 60 segundos		
Selector de detec	-	Zona lejana: ON / OFF		
Periodo de i alar		0 / 15 / 30 / 60 segundos		
Selector of de dete		AND/OR		
Salida de m	anipulación	N.C. 28 VCC, 0,1A máx.		
Salida de	•	N.C. 28 VCC, 0,2 A máx.		
Salida de	Zona principal	_	28 VCC, 0,2 A 28 VCC, 0,2 A	
alarma	Zona de arrastre	N.C. 28 VCC, 0,2 A máx. N.O. 28 VCC, 0,2 A máx.		
Sensi		Lejana: SH/l	H/M/L Cercan le arrastre: SH	a: SH/H/M/L
	Sin unidad de calefacción	-25 a +	-60°C (-13 a +	140°F)
Temperatura de funcionamiento	opcional Con unidad de calefacción opcional	-40 a +60°C (-40 a +140		140°F)
Clasificación IP		Unidad principal : IP65 Chasis : IP55		
Dimensiones (H × A × P)		248 x 102 x 266 mm (9,8 x 4,0 x 10,5 in.)		
Pe	so		1,4 kg (48 oz.)	l
Accesorios		Tornillos, plantilla de papel, llave Allen, precinto de enmascaramiento de zonas, pinzas, manual de instrucciones, placa de zona,		
		pieza de goma de fijación		

# **DIMENSIONES**



# **ELEMENTOS OPCIONALES**

• OPM-WT, AWT-3

• AVF-1

• SIP-MINIHOOD

• SIP-HU

-Controlador de movimiento de audio

-Visor de zona

-Visera de protección del sol/nieve

-Unidad de calentamiento

Precauciones>>

Al utilizar SIP-HU, la alimentación para la unidad SIP debería ser entre 22 - 26 VCA.

Estas unidades están diseñadas para detectar movimiento y activar el sistema de videovigilancia. Al constituir sólo una parte de un sistema de vigilancia completo, no nos hacemos responsables de los daños u otras consecuencias que resulten de la activación de la unidad.

Este producto reúne las exigencias de la Directiva EMC 2004/108/EC.

Las especificaciones y el diseño están sujetos a cambio sin previo aviso.



# **OPTEX CO., LTD. (JAPÓN)**

(Certificado ISO 9001) (Certificado ISO 14001)

5-8-12 Ogoto Otsu Shiga 520-0101 JAPAN TEL:+81-77-579-8670 FAX:+81-77-579-8190 URL:http://www.optex.co.jp/e/

OPTEX INCORPORATED (EE.UU.)
TEL:+1-909-993-5770

TEL:+1-909-993-5770 Tech:(800)966-7839 URL:http://www.optexamerica.com/

# OPTEX (EUROPE) LTD. (REINO UNIDO)

TEL:+44-1628-631000 URL:http://www.optexeurope.com/

# OPTEX SECURITY SAS (FRANCIA)

TEL:+33-437-55-50-50 URL:http://www.optex-security.com/

OPTEX SECURITY Sp. z o. o. (POLONIA)
TEL:+48-22-598-06-55
URL:http://www.optex.com.pl/